

ATEC Robotics

Tracker Control Module

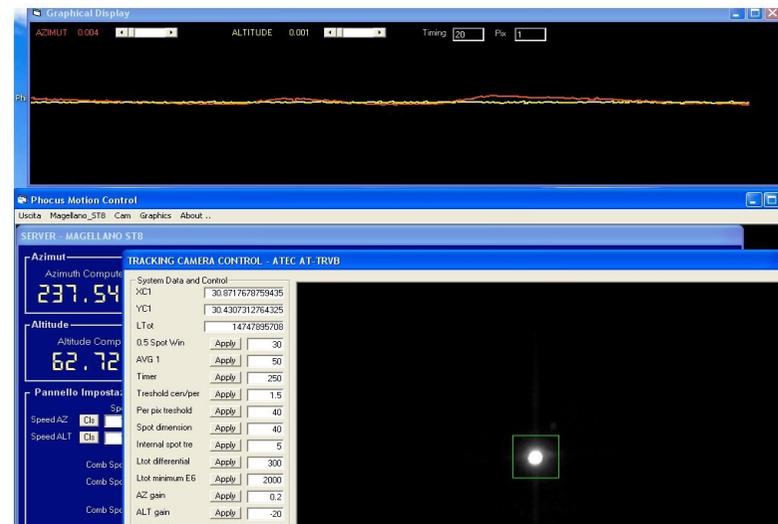
Tool code: AT-TRVB – Datasheet rel. 2.0 2007

Il sistema AT-TRVB nasce dall'esperienza che ATEC Robotics ha sviluppato nel settore del controllo e caratterizzazione dei sistemi dedicati al pointing e tracking sia in campo scientifico che industriale. Il sistema può essere accoppiato alla camera AT-6448 e consente di selezionare il rate di acquisizione del frame da analizzare, ovviamente assecondato dalle prestazioni del sensore utilizzato. E' possibile stabilire il rate di acquisizione della posizione ed il rate di storage del dato in un file log associando alla posizione dello spot il valore del timer di macchina. Questo risulta utile in caso di monitoraggio delle prestazioni di un sistema di puntamento e tracking. Il modulo AT-TRVB può essere utilizzato sia in configurazione *stand-alone* che in modalità remota, via modulo di comunicazione di rete opzionale. In questo caso è sufficiente attribuendo al PC ospite il relativo numero ip e disporre di una rete sufficientemente veloce per soddisfare le proprie esigenze di controllo. Il tool può essere collegato a sistemi di *pointing* e tracking per perfezionarne le prestazioni. Il sistema può interagire con i sistemi di controllo direttamente interrogato come server tcpip o attraverso segnali dedicati quali uscite a relay (opzionale) o collegamenti di tipo seriale o parallelo (opzionale). Nella versione base il tool consente di rilevare l'errore di posizione dello spot dell'oggetto indipendentemente dal suo diametro per mezzo di un processo adattativo che normalizza la fase di acquisizione. La velocità di calcolo dipende dalle prestazioni del PC sul quale si installa il tool mentre il rate di acquisizione del frame dipende dalle capacità del dispositivo di acquisizione. Il tool è predisposto per il collegamento al prodotto Magellano ottimizzandone le prestazioni interfacciandosi ai processi di automazione delle procedure di controllo. Il tool AT-TRVB viene fornito su supporto CD con chiave hardware per l'installazione su personal computer.

Funzioni base disponibili :

- Definizione numero campioni per calcolo media (1-100)
- Definizione ampiezza della finestra per calcolo spot (2-20)
- Lettura posizione spot istantanea (in pixel o arcsec dopo normalizzazione)
- Errore di posizione rispetto al pixel 0,0 (in formato xxx.yyyy)
- Definizione del pixel 0,0
- Abilitazione/Disabilitazione loop di controllo verso sistemi attivi
- Definizione del tipo di uscita verso i sistemi attivi
- Invio di stati di funzionamento (system OK, Valid Object, No valid Object)
- Finestra *setting* funzioni sensore

- Possibilità di gestire le funzioni della camera (regolazione temperatura)



Finestra di gestione per l'acquisizione dello spot.

Il tool AT-TRVB rende possibile l'acquisizione del dato di posizione dello spot sia in termini di posizione istantanea che mediata su un numero di campioni definito dall'utente. I dati di posizione vengono salvati direttamente dal tool su disco o memoria rimovibile associando i dati rilevati al dato time del sistema personal computer sul quale viene installato il tool stesso. Il numero di campioni, il periodo di acquisizione, il rate vengono definiti dall'utente per mezzo di un pannello di setup.

Order Code: AT-TRVB

Opzioni: Modulo uscita a relay per correzione tracking
Modulo socket tcpip
Modulo seriale/parallelo

- AT-TRVB-R4
- AT-TRVB-NET
- AT-TRVB-COMM